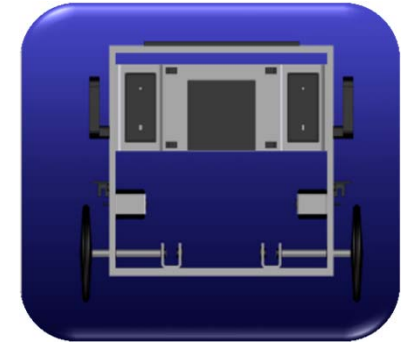
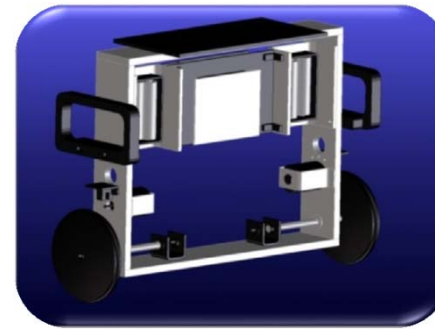


二輪型倒立振り子ロボットの開発

二輪型倒立振り子ロボットは、制御を加えないと転んでしまいます。

そこで、この不安定な二輪型倒立振り子ロボットを開発し、運動、制御方法を考え、うまく立たせることを目指します。

3DCADを用いた設計



□ 主な課題

- 3DCADを用いた二輪型倒立振り子ロボットの設計
- 二輪型倒立振り子ロボットの製作
- 制御系設計

⋮

二輪型倒立振り子ロボット製作

