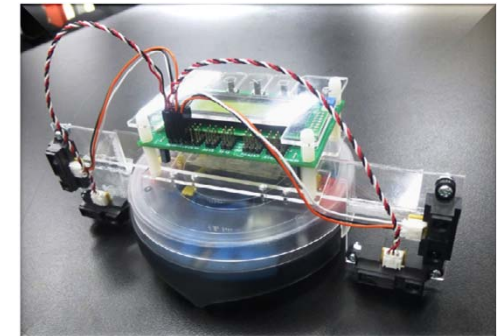
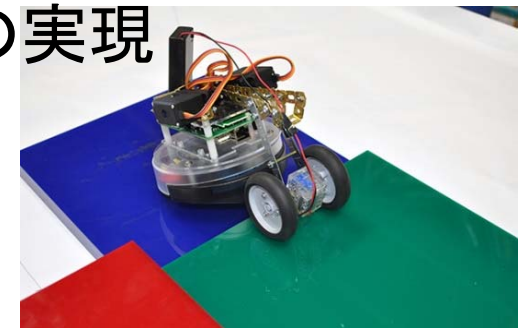


PBL:「掃除ロボット”ルンバ”の 段差越え、階段移動」

- 担当者: 小谷信司(情報メカトロニクス工学科)、金丸客員教授
- ルンバ(Roomba): 米国iRobot社から発売
 - 人工知能AWAREを搭載
 - 各種センサ情報でボタンを押すだけで部屋を掃除
 - 世界50カ国、800万台以上の販売実績(日本60万台)
 - 特徴: センサ利用で段差、階段から落ちない
- 改造: 段差の乗り越え、階段昇降を可能に
 - オープンインターフェース、制御、メカの追加
- ステージ: プロトタイプ(卓上ロボット掃除機)での実現



H24作成の段差検出機構



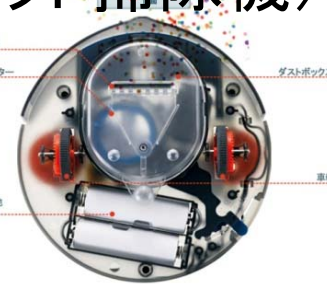
H24作成の段差昇降機構



掃除ロボットルンバ



卓上ロボット(表)



卓上ロボット(裏)

小谷信司 PBLものづくり実践ゼミ